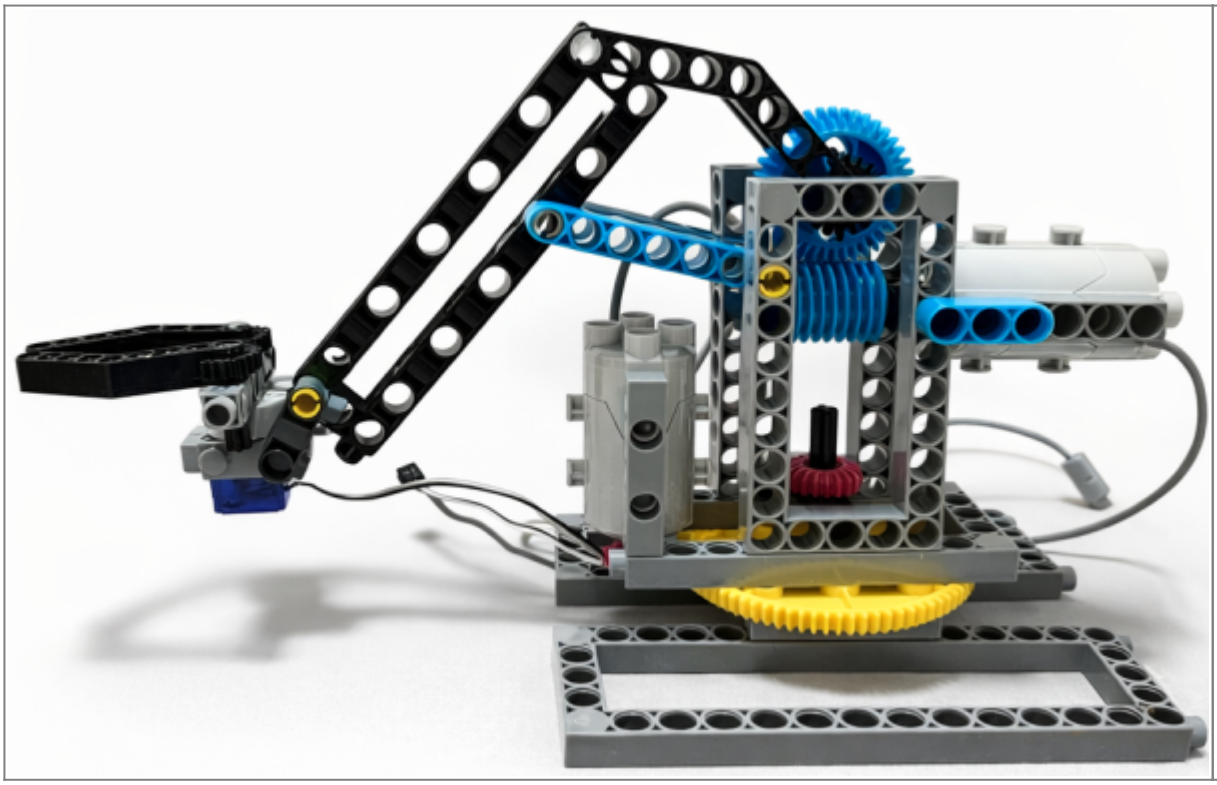
Microbit機械手臂



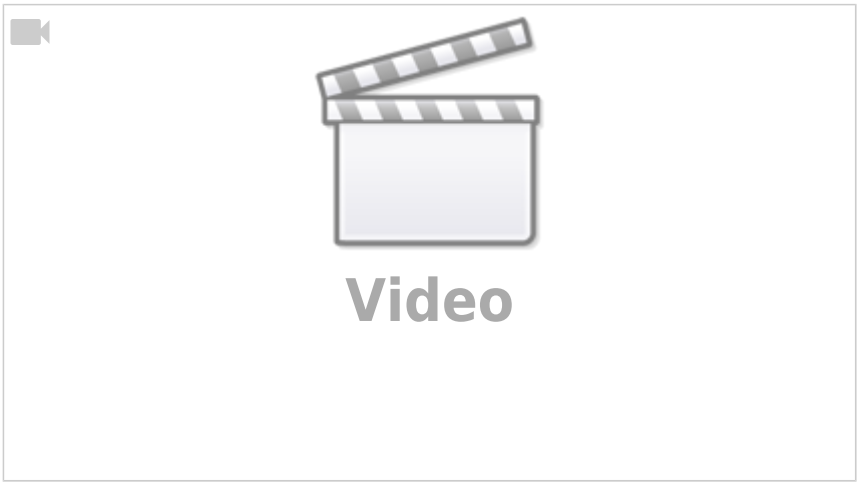
三灣國小大坪分校 范運平 - 請依本投影片步驟組裝

任務說明

利用2段式按鈕開關+主機上的AB鍵控制機器手臂做出夾放物、伸縮吊臂及旋轉平台等功能。

graph LR; 壓下開關\\ 夾爪夾緊-->on+按A鍵\\ 吊臂上升; 壓下開關(夾爪夾緊)-->on+按B鍵(吊臂下降); 放開開關(夾爪放開)-->off+按A鍵(機座順時針轉); 放開開關(夾爪放開)-->off+按B鍵(機座逆時針轉);

影片示範



程式參考

From:
https://km.s4a.tw/ - **km.s4a.tw**

Permanent link:
https://km.s4a.tw/doku.php?id=microbit:roboarm:ppt&rev=1772370859

Last update: **2026/03/01 21:14**